

# Теорема существования в задаче оптимального управления на бесконечном интервале времени

А.В. Дмитрук, Н.В. Кузькина

## 1 Введение

Задачи оптимального управления на бесконечном интервале времени возникают как в теоретических, так и в прикладных разделах математики, например, в динамических моделях математической экономики [1]–[7]. Вопрос о существовании решения в таких задачах решается не столь просто, как в задачах на конечном отрезке времени [8]–[10]. В имеющихся на эту тему работах условия существования либо чересчур ограничительны, либо сложно формулируются и поэтому не очень просто проверяются. В данной работе мы рассматриваем широкий класс задач, включающий, в частности, многие задачи экономической динамики, и предлагаем довольно естественные условия, обеспечивающие существование решения в этих задачах, которые слабее всех известных условий.

## 2 Постановка задачи, предположения

На полуинтервале  $[0, \infty)$  будем рассматривать  $n$ -мерные функции  $x(t)$ , абсолютно непрерывные на любом отрезке  $[0, T]$  (будем писать, что  $x(\cdot) \in AC[0, \infty)$ ) и измеримые  $r$ -мерные функции  $u(t)$ , которые на любом отрезке  $[0, T]$  существенно ограничены (пространство таких функций обозначим  $L_\infty[0, \infty)$ ).

Обратим внимание, что функции из  $AC[0, \infty)$  могут не быть абсолютно непрерывными на всей полупрямой  $[0, \infty)$ . Аналогичное замечание относится и к функциям из  $L_\infty[0, \infty)$ . (Более специальных обозначений для пространств  $AC$  и  $L_\infty$  на  $[0, \infty)$  мы не вводим, так как эти пространства будут у нас пониматься только в указанном смысле.)

На пространстве пар функций  $(x, u)$  будем рассматривать следующую задачу оптимального управления:

$$J(x, u) = \beta(x(0)) + \int_0^{\infty} \varphi(t, x, u) dt \rightarrow \min, \quad (1)$$

$$\dot{x} = f(t, x, u), \quad (2)$$

$$x(0) \in M_0, \quad (3)$$

$$u(t) \in U(t, x(t)), \quad (4)$$

$$x(t) \in S(t). \quad (5)$$

Пары функций  $(x, u) \in AC \times L_{\infty}[0, \infty)$ , удовлетворяющие на  $[0, \infty)$  ограничениям (2)–(5), будем называть допустимыми (как обычно, для измеримых функций все соотношения понимаются выполненными почти всюду), а множество всех допустимых пар обозначим через  $\Omega$ . Функционал (1) рассматривается на всех парах  $(x, u) \in \Omega$ , для которых соответствующий интеграл Лебега по любому отрезку  $[0, T]$  существует и при  $T \rightarrow \infty$  сходится к конечному или бесконечному пределу. Таким образом,

$$J(x, u) = \lim_{T \rightarrow \infty} J_T(x, u), \quad \text{где} \quad J_T(x, u) = \beta(x(0)) + \int_0^T \varphi(t, x, u) dt,$$

а предел мы понимаем в указанном расширенном смысле. (Ниже мы приведем условие, гарантирующее сходимость интеграла на любой паре  $(x, u) \in \Omega$ .)

**Замечание.** Чтобы избавиться от "неудобного" вопроса о сходимости интеграла в (1), в некоторых работах предлагается изменить само понятие оптимальности, а точнее, сам принцип сравнения двух допустимых пар: предлагается сравнивать не предельные значения функционала (1) (которых может не существовать), а рассматривать поведение разности функционалов  $J_T(x'', u'') - J_T(x', u')$  на отрезках  $[0, T]$  при  $T \rightarrow \infty$ . При этом естественного однозначного толкования, для какой пары семейство значений  $J_T$  "лучше", не получается, приходится рассматривать несколько различных толкований, и соответственно, несколько разных понятий оптимальности (см. работы [4]–[7] и литературу в них). В данной статье мы не касаемся этих обобщений. Допустимые пары сравниваются здесь обычным образом — по значению функционала на них, и соответственно, оптимальность понимается как достижение минимально возможного значения функционала.

### Предположения:

П1) Функция  $f(t, x, u)$  непрерывна по паре  $(t, x)$  и линейна по  $u$ , т.е.  $f(t, x, u) = a(t, x) + B(t, x)u$ , где  $n$ -мерный вектор  $a$  и  $n \times r$ -матрица  $B$  непрерывно зависят от  $(t, x)$ ;

П2) множество  $S(t)$  замкнуто  $\forall t \geq 0$ , а зависимость его от  $t$  произвольна;

П3) множество  $M_0$  есть компакт в  $\mathbb{R}^n$ ;

П4) многозначное отображение  $U : \mathbb{R}^{1+n} \rightarrow \mathbb{R}^r$  полунепрерывно сверху и для любых  $(t, x)$  множество  $U(t, x)$  есть выпуклый компакт;

П5) функция  $f$  вместе с отображениями  $S$  и  $U$  удовлетворяет условию Филиппова [8], т.е. существует такое  $c$ , что  $\forall t \geq 0, \forall x \in S(t), \forall u \in U(t, x)$

$$(x, f(t, x, u)) \leq c(|x|^2 + 1);$$

П6) функция  $\beta(\cdot)$  непрерывна на  $M_0$ ;

П7) функция  $\varphi(t, x, u)$  непрерывна по  $(t, x, u)$  и выпукла по  $u$ .

(Обратим внимание, что если  $S(t)$  и  $U(t, x)$  равномерно ограничены, то предположение П5 заведомо выполнено. Однако выполнение П5 и в этом, и в общем случае еще не гарантирует существования допустимой траектории системы (2)–(5) на заданном отрезке  $[0, T]$ , и тем более на  $[0, \infty)$ . Наличие допустимой траектории, как и всегда в теоремах существования в задачах на экстремум, будет не доказываться, а просто постулироваться.)

Все эти предположения вполне стандартны для теорем существования в задаче на фиксированном конечном отрезке. Кроме них, мы примем еще одно предположение относительно поведения семейства функций  $\varphi(t, x(t), u(t))$  на бесконечности.

Для любого числа  $a$  обозначим  $a^+ = \max(a, 0)$ ,  $a^- = \max(-a, 0)$  (обе эти величины неотрицательные), так что  $a = a^+ - a^-$ .

Назовем *куском* функционала  $J$  на отрезке  $[T', T'']$  величину

$$\int_{T'}^{T''} \varphi(t, x(t), u(t)) dt.$$

Следующее предположение является ключевым для наших целей.

**Предположение П8.** Отрицательные части кусков функционала сходятся к 0 при  $T', T'' \rightarrow \infty$ ,  $T' < T''$ , равномерно по всем допустимым траекториям.

Другими словами,  $\forall \varepsilon > 0$  существует  $T_\varepsilon$  такое, что  $\forall T'' > T' > T_\varepsilon$ ,  $\forall (x, u) \in \Omega$

$$\int_{T'}^{T''} \varphi(t, x(t), u(t)) dt > -\varepsilon.$$

Это условие очевидно эквивалентно следующему: существует функция  $\alpha(T) \rightarrow 0+$  при  $T \rightarrow \infty$ , и число  $T_0$  такие, что  $\forall T > T_0$  и  $\forall T'' > T' \geq T$ ,  $\forall (x, u) \in \Omega$

$$\int_{T'}^{T''} \varphi(t, x(t), u(t)) dt \geq -\alpha(T). \quad (6)$$

Ниже мы укажем некоторые случаи, когда это предположение заведомо выполнено.

Установим, что выполнение предположения П8 на  $\Omega$  гарантирует сходимость интеграла (в вышеуказанном расширенном смысле) для любой пары  $(x, u) \in \Omega$ . Нам потребуется следующий простой факт.

**Лемма 1.** Пусть числовая последовательность  $\gamma_k$  не имеет предела (конечного или бесконечного). Тогда существуют числа  $z_1 < z_2$  такие, что  $\forall K \exists k_1, k_2 > K$ , для которых  $\gamma_{k_1} < z_1$  и  $\gamma_{k_2} > z_2$ .

**Доказательство.** Так как последовательность  $\gamma_k$  не имеет предела, из нее можно выделить две подпоследовательности, сходящиеся к разным пределам:  $\gamma_{k_s^1} \rightarrow c_1$  и  $\gamma_{k_s^2} \rightarrow c_2$ , где  $c_1 < c_2$  (при этом возможны случаи  $c_1 = -\infty$ ,  $c_2 = +\infty$ ). Возьмем любые  $z_1, z_2 \in \mathbb{R}$  такие, что  $c_1 < z_1 < z_2 < c_2$ . Тогда  $\forall K$  найдется номер  $k_1 > K$  из последовательности  $k_s^1$  и номер  $k_2 > K$  из последовательности  $k_s^2$  такие, что  $\gamma_{k_1} < z_1$ ,  $\gamma_{k_2} > z_2$ . Лемма доказана.  $\square$

**Лемма 2.** Пусть функционал  $J$  удовлетворяет предположению П8. Тогда  $\forall (x, u) \in \Omega$  соответствующий интеграл сходится либо к конечному пределу, либо к  $+\infty$ .

**Доказательство.** Допустим сначала, что для некоторой пары  $(x, u) \in \Omega$  интеграл не сходится (в нашем расширенном смысле), т.е. не существует

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \varphi(t, x(t), u(t)) dt. \quad (7)$$

Значит, этот предел не существует и для некоторой счетной последовательности  $T \rightarrow \infty$ . Тогда по лемме 1 найдутся числа  $z_1 > z_2$  такие, что  $\forall T$  существуют  $T_1 > T$  и  $T_2 > T_1$  из этой счетной последовательности, для которых  $J_{T_1}(x, u) > z_1$ ,  $J_{T_2}(x, u) < z_2$ , и поэтому

$$\int_{T_1}^{T_2} \varphi(t, x(t), u(t)) dt = J_{T_2}(x, u) - J_{T_1}(x, u) < z_2 - z_1 = \text{const} < 0.$$

Но это противоречит предположению П8. Значит, наше допущение неверно.

Рассмотрим теперь случай, когда предел (7) равен  $-\infty$ . Тогда для любого  $T'$  найдется такое  $T'' > T'$ , что

$$\int_0^{T''} \varphi(t, x(t), u(t)) dt < \int_0^{T'} \varphi(t, x(t), u(t)) dt - 1,$$

и следовательно,  $\int_{T'}^{T''} \varphi(t, x(t), u(t)) dt < -1$ , т.е. при  $\varepsilon = 1$  опять приходим к противоречию с П8. Лемма доказана.  $\square$

Таким образом, для любой допустимой пары  $(x, u)$  величина  $J(x, u) = \lim_T J_T(x, u)$  определена корректно, причем  $J$  всегда принимает либо конечные значения, либо  $+\infty$ . Кроме того, из доказательства леммы 2 видно, что П8 является наиболее естественным предположением, обеспечивающим эти свойства функционала  $J$ .

**Теорема 1 (Основная).** Пусть при сделанных предположениях П1–П8 существует хотя бы одна пара  $(x, u) \in \Omega$ , на которой  $J(x, u) < +\infty$ . Тогда  $\exists (x_0, u_0) \in \Omega$ , на которой функционал достигает своего минимального значения (т.е. в поставленной задаче существует решение).

Для доказательства нам потребуется ряд свойств функционала  $J$  и множества допустимых траекторий на фиксированном отрезке  $[0, T]$ .

### 3 Некоторые свойства для фиксированного отрезка

**Лемма 3.** Пусть  $U(y)$  — полунепрерывное сверху многозначное отображение  $\mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^r$  с компактными значениями. Тогда на любом компактном (а значит, и на любом ограниченном) множестве  $y$  значения  $U(y)$  равномерно ограничены, т.е. для любого компакта  $K \subset \mathbb{R}^m$  существует такая константа  $R$ , что  $\forall y \in K$  множество  $U(y)$  содержится в шаре  $B_R(0)$ .

**Доказательство.** В силу полунепрерывности сверху отображения  $U(y)$ , для любого  $y$  существует некоторая его окрестность  $\mathcal{O}(y)$  такая, что  $\forall y' \in \mathcal{O}(y)$  выполнено включение  $U(y') \subset U(y) + B_1(0)$ . Объединение окрестностей  $\mathcal{O}(y)$  по всем  $y \in K$  покрывает весь компакт  $K$ , и по определению компакта из этого покрытия можно выбрать конечное подпокрытие. Т.е. существует конечное число точек  $y_1, \dots, y_m \in K$  и их окрестностей  $\mathcal{O}(y_i)$  таких, что  $\forall y' \in \mathcal{O}(y_i)$  множество  $U(y')$  содержится в  $U(y_i) + B_1(0)$ , и эти окрестности покрывают весь компакт  $K$ .

Объединение  $V$  ограниченных множеств  $U(y_i) + B_1(0)$  по всем  $i = 1, \dots, m$  также будет ограниченным, т.е. будет целиком содержаться в шаре  $B_R(0)$  при

некотором  $R$ . А так как  $\forall y \in K$  найдется номер  $i$ , для которого  $y \in \mathcal{O}(y_i)$ , то  $U(y) \subset U(y_i) + B_1(0) \subset V$ , и поэтому  $U(y) \subset B_R(0)$ .  $\square$

**Следствие.** Пусть отображение  $U(t, x) : \mathbb{R}^{1+n} \rightarrow \mathbb{R}^r$  полунепрерывно сверху и имеет компактные значения. Тогда для любого  $T > 0$  и любого ограниченного множества  $Q \subset \mathbb{R}^n$  найдется такое  $R = R(T, Q)$ , что  $\forall t \in [0, T]$ ,  $\forall x \in Q$  выполнено включение  $U(t, x) \subset B_R(0)$ .

Для доказательства надо применить лемму 3 к отображению  $U(y)$ , где  $y = (t, x)$ , и компакту  $K = [0, T] \times \overline{Q}$ .

**Лемма 4.** Пусть полунепрерывное сверху отображение  $U(t, x)$  имеет компактные значения и пусть функция  $f(t, x, u)$  вместе с отображениями  $S$  и  $U$  удовлетворяет предположению П5 (т.е. условию Филиппова). Пусть также дано ограниченное множество  $M_0 \subset \mathbb{R}^n$ . Тогда  $\forall T$  существуют такие константы  $D_T, D'_T, R_T$ , что для любого решения системы (2)–(5) почти всюду на  $[0, T]$  выполняются оценки

$$|x(t)| \leq D_T, \quad |\dot{x}(t)| \leq D'_T, \quad |u(t)| \leq R_T. \quad (8)$$

**Доказательство.** Рассмотрим функцию  $z(t) = |x(t)|^2 + 1$ . Для нее на траекториях системы (2) имеем  $\dot{z} = 2(x, f)$ , поэтому в силу П5 имеем  $\dot{z} \leq 2c(|x|^2 + 1)$ , т.е.  $\dot{z} \leq 2cz$ . Учитывая, что  $z(t) \geq 0$ , отсюда получаем, что  $\forall t \geq 0$   $z(t) \leq z(0)e^{2ct}$ . Если  $|M_0| \leq r$ , то на отрезке  $[0, T]$  будет выполнено неравенство  $z(t) \leq (r^2 + 1)e^{2cT}$ , из которого и вытекает первая требуемая оценка в (8).

Так как  $|x(t)| \leq D_T$ , то по следствию из леммы 3  $|u(t)| \leq R_T$  с некоторой  $R_T$ , поэтому тройка  $(t, x(t), u(t))$  всегда принадлежит компакту  $[0, T] \times B_{D_T}(0) \times B_{R_T}(0)$ . В силу непрерывности функции  $f$  она ограничена на этом компакте некоторой константой  $D'_T$ . Отсюда  $|\dot{x}(t)| \leq D'_T$ . Лемма доказана.  $\square$

Таким образом, множество решений  $x(t)$  системы (2)–(5) равномерно ограничено и равномерно липшицево, а множество управлений  $u(t)$  равномерно ограничено. Отсюда в силу теорем Асколи–Арцела и Алаоглу [13], получаем

**Следствие.** Множество решений  $x(t)$  системы (2)–(5) предкомпактно в пространстве  $C[0, T]$ , а соответствующее множество управлений  $u(t)$  предкомпактно в пространстве  $L_\infty[0, T]$  относительно слабой-\* топологии (т.е. относительно топологии, определяемой функционалами из  $L_1[0, T]$ .)  $\square$

Пусть  $\Omega_T$  есть множество всех  $(x, u) \in AC[0, T] \times L_\infty[0, T]$ , удовлетворяющих на  $[0, T]$  ограничениям (2)–(5). Из только что полученного следствия вытекает, что  $\Omega_T$  предкомпактно относительно произведения равномерной и слабой-\* топологий. Как известно, на ограниченных множествах в пространстве  $L_\infty[0, T]$  слабая-\* топология метризуема (так как  $L_1$  сепарабельно), по-

этому при ее изучении достаточно рассматривать сходящиеся последовательности.

**Лемма 5.** Множество  $\Omega_T$  замкнуто относительно равномерной сходимости  $x(t)$  и слабой-\* сходимости  $u(t)$ : если  $(x_k, u_k) \in \Omega_T$ ,  $x_k \implies x_0$ ,  $u_k \xrightarrow{\text{СЛ.}^*} u_0$ , то  $(x_0, u_0) \in \Omega_T$ .

Замкнутость ограничений  $x(0) \in M_0$  и  $x(t) \in S(t)$  очевидно вытекает из замкнутости множества  $M_0$  и множества  $S(t)$  при всех  $t \geq 0$ . Замкнутость ограничения  $\dot{x} = f(t, x, u)$  также очевидно вытекает из линейности  $f$  по  $u$ , если перейти к интегральной форме этого уравнения.

Основная трудность — установить замкнутость включения  $u(t) \in U(t, x(t))$ . Это нетривиальный факт, представляющий самостоятельный интерес. Чтобы не отвлекаться далеко в сторону, мы здесь не приводим его доказательства. Отметим лишь, что он вытекает из замкнутости графика отображения  $U(t, x)$  (которая вытекает из его полунепрерывности сверху) и выпуклости его значений; подробнее см., например, [10, §8.5, §10.6]. Лемма доказана.  $\square$

Суммируя полученные факты, приходим к следующему утверждению.

**Лемма 6.** Множество  $\Omega_T$  есть метризуемый компакт в пространстве пар  $(x, u) \in AC[0, T] \times L_\infty[0, T]$  относительно произведения топологии, порожденной нормой  $\|x\|_C$ , и слабой-\* топологии по  $u$ .

Обратимся теперь к функционалу  $J_T$ , который можно считать заданным на пространстве  $C[0, T] \times L_\infty[0, T]$ .

**Лемма 7.** Пусть функция  $\varphi$  удовлетворяет предположению П7, и даны последовательности  $x_k \implies x_0$  (равномерно),  $u_k \xrightarrow{\text{СЛ.}^*} u_0$  (слабо в  $L_\infty$  относительно  $L_1$ ) на отрезке  $[0, T]$ . Тогда

$$\int_0^T \varphi(t, x_0(t), u_0(t)) dt \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_0^T \varphi(t, x_k(t), u_k(t)) dt,$$

т.е. функционал  $\int_0^T \varphi(t, x, u) dt$  полунепрерывен снизу относительно указанной сходимости.

Этот факт широко известен; см., например, [9]–[12]. Отсюда и из непрерывности  $\beta(x)$  следует, что и наш функционал  $J_T$  также полунепрерывен снизу относительно указанной сходимости.

## 4 Доказательство основной теоремы

Вернемся к рассмотрению задачи на бесконечном интервале. Введем сходимость в пространствах функций на  $[0, \infty)$ .

Пусть  $C[0, \infty)$  есть пространство всех непрерывных  $n$ -мерных функций на  $[0, \infty)$ . Для элементов этого пространства будем писать, что  $x_k \implies x_0$ , если  $x_k$  равномерно сходится к  $x_0$  на любом отрезке  $[0, T]$ . Для элементов введенного выше пространства  $L_\infty[0, \infty)$  будем писать  $u_k \xrightarrow{\text{с.л.}*} u_0$ , если  $u_k$  слабо-\* сходится к  $u_0$  на любом отрезке  $[0, T]$ .

Допустимое множество  $\Omega$  можно рассматривать как подмножество пространства  $C[0, \infty) \times L_\infty[0, \infty)$ . Как следует из его определения,  $\Omega$  состоит из всех тех пар  $(x, u)$ , сужение которых на любой отрезок  $[0, T]$  принадлежит соответствующему множеству  $\Omega_T$ .

**Лемма 8.** Допустимое множество  $\Omega$  замкнуто относительно введенной сходимости, т.е. если  $(x_k, u_k) \in \Omega$ ,  $x_k \implies x_0$ ,  $u_k \xrightarrow{\text{с.л.}*} u_0$ , то  $(x_0, u_0) \in \Omega$ .

**Доказательство.** По определению  $\forall T > 0$  имеем  $(x_k, u_k) \in \Omega_T$  и  $x_k \implies x_0$ ,  $u_k \xrightarrow{\text{с.л.}*} u_0$  на отрезке  $[0, T]$ , а так как по лемме 5 множество  $\Omega_T$  замкнуто, то  $(x_0, u_0) \in \Omega_T$ . Отсюда и на всей полупрямой  $(x_0, u_0) \in \Omega$ , ч. т. д.  $\square$

Введем еще одно определение, которое будет удобно использовать в дальнейшем. Назовем *хвостом* функционала  $J$  на интервале  $(T, \infty)$  величину

$$\Theta_T(x, u) = \int_T^\infty \varphi(t, x(t), u(t)) dt.$$

Это определение корректно, так как при выполнении предположения П8 интеграл сходится (в расширенном смысле) на любой паре  $(x, u) \in \Omega$ .

**Лемма 9.** Если на  $\Omega$  выполняется предположение П8, то отрицательные части хвостов функционала стремятся к 0 при  $T \rightarrow \infty$  равномерно по всем  $(x, u) \in \Omega$ .

Более того, при той же функции  $\alpha(T)$  и при том же  $T_0$  (фигурирующих в П8)  $\forall (x, u) \in \Omega$  и  $\forall T \geq T_0$

$$\Theta_T(x, u) \geq -\alpha(T). \quad (9)$$

**Доказательство.** Пусть выполняется предположение П8, т.е.  $\exists T_0$  и  $\alpha(T) \rightarrow 0+$  такие, что  $\forall T > T_0$  и  $\forall T'' > T' \geq T$ ,  $\forall (x, u) \in \Omega$

$$\int_{T'}^{T''} \varphi(t, x(t), u(t)) dt \geq -\alpha(T).$$



Фиксируя здесь  $T'$  и устремляя  $T'' \rightarrow +\infty$ , получаем требуемое неравенство (9).  $\square$

Установим теперь аналог леммы 7 о полунепрерывности снизу функционала для бесконечного интервала.

**Лемма 10.** Пусть выполнены предположения П1–П8. Тогда функционал  $J$  полунепрерывен снизу на  $\Omega$  относительно введенной сходимости, т.е. если  $(x_k, u_k) \in \Omega$ ,  $x_k \rightrightarrows x_0$ ,  $u_k \xrightarrow{\text{с.л.}-*} u_0$ , то

$$J(x_0, u_0) \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} J(x_k, u_k).$$

**Доказательство.** Во-первых, по лемме 8 имеем  $(x_0, u_0) \in \Omega$ . Далее, пусть  $\liminf_{k \rightarrow \infty} J(x_k, u_k) = \mu_0$ . Надо показать, что  $J(x_0, u_0) \leq \mu_0$ .

Опять считаем  $\beta(\cdot) \equiv 0$ . Обозначим для краткости  $\varphi_k(t) = \varphi(t, x_k(t), u_k(t))$ . Для любого  $T$  функционал  $J(x_k, u_k)$  можно представить в виде

$$J(x_k, u_k) = \int_0^T \varphi_k(t) dt + \Theta_T(x_k, u_k).$$

Так как  $J$  удовлетворяет предположению П8, то по лемме 9  $\forall T \geq T_0$  имеем  $\Theta_T \geq -\alpha(T)$ , поэтому

$$\int_0^T \varphi_k(t) dt = J(x_k, u_k) - \Theta_T(x_k, u_k) \leq J(x_k, u_k) + \alpha(T),$$

и следовательно, при любом фиксированном  $T$

$$\liminf_{k \rightarrow \infty} \int_0^T \varphi_k(t) dt \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} J(x_k, u_k) + \alpha(T) = \mu_0 + \alpha(T).$$

Отсюда по лемме 7 получаем

$$\int_0^T \varphi_0(t) dt \leq \mu_0 + \alpha(T).$$

Устремив теперь  $T \rightarrow \infty$  и учитывая лемму 2, получаем окончательно

$$J(x_0, u_0) = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \varphi_0(t) dt \leq \mu_0.$$

Лемма доказана.  $\square$

Следующий пример показывает, что предположение П8 в этой лемме существенно: если его отбросить, она перестает быть верной.

**Пример.** Рассмотрим последовательность функций  $u_k(t)$ , равных  $-1$  при  $t \in [k, k+1]$ , и  $0$  в остальных случаях. Эта последовательность слабо-\* сходится в нашем смысле к  $u_0 \equiv 0$ . Положим  $\varphi(t, x, u) = u$ ,  $\beta(x) = 0$ ,  $f(t, x, u) = 0$ ,  $x(0) = 0$ ,  $U(t, x) = [-1, 0]$ .

Тогда все условия леммы 10, кроме предположения П8, выполнены. Но при этом неравенство

$$\int_0^{\infty} \varphi(u_0(t)) dt \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_0^{\infty} \varphi(u_k(t)) dt$$

не выполняется: слева имеем  $0$ , а интеграл справа при всех  $k$  есть

$$\int_0^{\infty} \varphi(u_k(t)) dt = \int_k^{k+1} (-1) dt = -1.$$

### Доказательство основной теоремы.

Возьмем произвольную минимизирующую последовательность  $(x_k, u_k) \in \Omega$ :  $J(x_k, u_k) \rightarrow \inf J = J_*$ . Надо показать, что существует пара  $(x, u) \in \Omega$ , для которой  $J(x, u) = J_*$ .

1) Возьмем произвольное  $T_1 > 0$ . По лемме 6 множество  $\Omega_{T_1}$  есть метризуемый компакт. Поэтому из последовательности  $(x_k, u_k)$  можно выбрать подпоследовательность  $(x_k^1, u_k^1)$ , сходящуюся на  $[0, T_1]$  к некоторой паре  $(x_0^1, u_0^1) \in \Omega_{T_1}$ . (Говоря, что  $x_k^1$  есть подпоследовательность последовательности  $x_k$ , мы имеем в виду, что существует возрастающая последовательность номеров  $n_k \rightarrow \infty$  такая, что  $\forall k \ x_k^1 = x_{n_k}$ .)

2) Возьмем любое  $T_2 > T_1 + 1$ . По аналогии с предыдущим, из последовательности  $(x_k^1, u_k^1)$  можно выбрать подпоследовательность  $(x_k^2, u_k^2)$ , сходящуюся на  $[0, T_2]$  к некоторой паре  $(x_0^2, u_0^2) \in \Omega_{T_2}$ .

При этом, так как  $(x_k^2, u_k^2)$  — подпоследовательность последовательности  $(x_k^1, u_k^1)$ , то на  $[0, T_1]$  их пределы совпадают:  $x_0^2 \equiv x_0^1$ ,  $u_0^2 \equiv u_0^1$ , т.е. новая предельная пара есть продолжение старой на отрезок  $[T_1, T_2]$ .

3) Далее возьмем любое  $T_3 > T_2 + 1$  и из последовательности  $(x_k^2, u_k^2)$  выберем подпоследовательность  $(x_k^3, u_k^3)$ , и т.д.

Таким образом, на  $m$ -ом шаге данной процедуры мы имеем  $T_m > T_{m-1} + 1$  и последовательность  $(x_k^m, u_k^m)$ , сходящуюся к некоторой паре  $(x_0^m, u_0^m) \in \Omega_{T_m}$ , которая на предыдущем отрезке  $[0, T_{m-1}]$  совпадает с  $(x_0^{m-1}, u_0^{m-1})$ .

Определим пару  $(x_0, u_0) \in AC \times L_\infty[0, \infty)$ , которая на каждом отрезке  $[0, T_m]$  совпадает с  $(x_0^m, u_0^m)$ . Такое определение корректно, ибо при любом  $k > m$  на отрезке  $[0, T_m]$  имеем совпадение  $(x_0^k, u_0^k) \equiv (x_0^m, u_0^m)$ . Тогда на каждом  $[0, T_m]$  имеем  $(x_0, u_0) \in \Omega_{T_m}$ , откуда по определению  $\Omega$  вытекает, что на всей полупрямой  $(x_0, u_0) \in \Omega$ .

4) Рассмотрим диагональную последовательность  $(x_k^k, u_k^k)$ . Она, очевидно, обладает следующим свойством: для любого фиксированного  $m$  при всех  $k \geq m$  эта последовательность содержится в последовательности  $(x_i^m, u_i^m)$ ,  $i = 1, 2, \dots$ , и поэтому на отрезке  $[0, T_m]$  она сходится к  $(x_0^m, u_0^m) = (x_0, u_0)$ . А поскольку  $T_m \rightarrow \infty$ , последовательность  $(x_k^k, u_k^k)$  сходится к  $(x_0, u_0)$  на любом отрезке  $[0, T]$ , т.е. по определению сходится в пространстве  $C[0, \infty) \times L_\infty[0, \infty)$ .

5) Рассмотрим теперь функционал  $J(x_k^k, u_k^k)$ . По лемме 10 он полунепрерывен снизу относительно данной сходимости, поэтому

$$J(x_0, u_0) \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} J(x_k^k, u_k^k) = J_*,$$

и так как  $J_* = \inf J$ , то неравенство  $J(x_0, u_0) < J_*$  невозможно, и значит  $J(x_0, u_0) = J_*$ , ч.т.д.  $\square$

**Замечание.** Так как для всех  $T > 0$  сходимость в  $\Omega_T$  задается некоторой метрикой  $\rho_T$ , то сходимость в  $\Omega$  также может быть задана метрикой, в качестве которой можно взять, например, стандартную комбинацию

$$\rho((x', u'), (x'', u'')) = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{1}{2^m} F(\rho_{T_m}((x', u'), (x'', u''))),$$

где  $T_m \rightarrow \infty$ , а  $F(z) = z/(1+z)$ . В пунктах 1–4 приведенного доказательства фактически установлено, что из каждой последовательности элементов  $\Omega$  можно выбрать сходящуюся подпоследовательность, т.е. что в этой метрике  $\Omega$  есть компакт. Таким образом, наша основная теорема полностью укладывается в рамки общего принципа Вейерштрасса: полунепрерывная снизу функция на компакте достигает своей нижней грани.

## 5 Частные случаи

Приведем некоторые условия, гарантирующие выполнение предположения П8.

1. Наиболее простое условие, которое отмечается во многих работах, и которое действительно наиболее часто выполнено в конкретных задачах, состоит в том, что  $\varphi(t, x, u)$  ограничена снизу интегрируемой функцией, т.е. существует такая  $l(t) \in L_1(0, \infty)$ ,  $l(t) \geq 0$ , что

$$\varphi(t, x(t), u(t)) \geq -l(t) \quad \text{п.в. на } (0, \infty)$$

для любой пары  $(x, u) \in \Omega$ . В этом случае имеем очевидную оценку для кусков функционала

$$\int_{T'}^{T''} \varphi(t, x(t), u(t)) dt \geq \int_{T'}^{T''} -l(t) dt \geq \int_{T'}^{\infty} -l(t) dt = -\alpha(T'),$$

и так как  $\alpha(T') \rightarrow 0$  при  $T' \rightarrow \infty$ , то наше условие (6) выполнено.

2. Пусть все ограничения задачи не зависят от  $t$ , а функционал имеет вид

$$J = \beta(x(0)) + \int_0^{\infty} e^{-rt} L(x, u) dt \rightarrow \max, \quad (10)$$

где функция  $L$  непрерывна по  $(x, u)$  и вогнута (т.е. выпукла вверх) по  $u$ ; а  $r$  — некоторое положительное число (оно называется показателем дисконтирования). Такие задачи характерны для динамических моделей математической экономики [1]–[7].

Предположим, что существуют такие неотрицательные числа  $p, h, q, C, K$ , что для всех  $x \in S, u \in U(x)$  выполняются оценки

$$(x, f(x, u)) \leq p(|x|^2 + h), \quad (11)$$

$$L(x, u) \leq C|x|^q + K, \quad (12)$$

и пусть  $pq < r$ . Тогда функция  $\varphi(t, x, u) = e^{-rt} L(x, u)$  ограничена сверху интегрируемой функцией, и следовательно, согласно п.1, для задачи максимизации предположение П8 выполнено.

Действительно, рассмотрим функцию  $z(t) = |x(t)|^2 + h$ . Из (11) следует, что  $|\dot{z}| \leq 2pz$ , откуда  $z(t) \leq z(0) e^{2pt}$  и поэтому  $|x(t)| \leq C_1 e^{pt}$  с некоторой константой  $C_1$ . Тогда  $L(x, u) \leq C_2 e^{pqt} + K$  с некоторой  $C_2$ , и отсюда

$$e^{-rt} L(x, u) \leq C_2 e^{(pq-r)t} + K e^{-rt} = l(t),$$

где функция  $l(t)$  интегрируема на  $(0, \infty)$ , поскольку  $pq - r < 0$ .

3. Рассмотрим также случай, когда задача имеет тот же вид, что и в п.2, но управляемая система линейна (с постоянными коэффициентами):  $\dot{x} = Ax + Bu$ , а множество управлений  $U$  не зависит от  $x$ . Пусть число  $p$  таково, что все собственные значения  $\lambda$  матрицы  $A$  имеют  $Re \lambda < p$ , и существуют такие неотрицательные числа  $q, C, K$ , что для всех  $x \in S, u \in U$  выполняется оценка (12) и при этом  $pq < r$ . Тогда опять семейство функций  $\varphi(t, x, u) = e^{-rt} L(x, u)$  ограничено сверху интегрируемой функцией, и следовательно, предположение П8 выполнено.

Действительно, в этом случае, как известно, найдется такая константа  $C_1$ , что любое решение системы  $\dot{x} = Ax + Bu, u \in U$  с начальным значением  $x(0) \in M_0$  удовлетворяет оценке  $|x(t)| \leq C_1 e^{pt}$ , и далее надо повторить соответствующие рассуждения предыдущего пункта.

## 6 Сравнение с известными результатами

Наиболее общие результаты по данному вопросу были получены в работе Балдера [3]. Сравним его и наше предположения относительно поведения функционала на бесконечности. В указанной работе введено понятие сильной равномерной интегрируемости семейства функций и потребовано, чтобы семейство  $\{\varphi^-(t, x(t), u(t))\}$  обладало этим свойством.

Пусть  $M$  — измеримое множество на прямой. Через  $L_1(M)$  обозначим пространство измеримых интегрируемых по Лебегу функций, а через  $L_1^+(M)$  — множество всех неотрицательных функций из  $L_1(M)$ .

Напомним, что множество функций  $G \subset L_1(M)$  называется *равномерно интегрируемым* (на  $M$ ), если  $\forall \varepsilon > 0$  существует такое  $\delta > 0$ , что если измеримое множество  $E \subset M$  имеет  $mes E < \delta$ , то  $\int_E |g(t)| dt < \varepsilon$  для всех  $g \in G$ .

**Определение 1** (Балдер [3]). Множество функций  $G \subset L_1(M)$  называется *сильно равномерно интегрируемым*, если  $\forall \varepsilon > 0$  существует  $h \in L_1^+(M)$ , такая что

$$\int_{E(|g|>h)} |g(t)| dt < \varepsilon \quad \text{для любой } g \in G,$$

где  $E(f > h) = \{t \in M \mid f(t) > h(t)\}$ .

Нетрудно заметить, что для множества  $M$  конечной меры это свойство совпадает с равномерной интегрируемостью, а для множества бесконечной меры оно сильнее последнего свойства.

Вместо определения 1 мы будем пользоваться следующим эквивалентным определением 2, которое представляется нам более удобным.

Пусть  $h, g \in L_1^+(M)$ . Будем говорить, что  $h$  *мажорирует*  $g$ , если  $h(t) \geq g(t)$  п.в. на  $M$ , и  $h$  *мажорирует*  $g$  с *интегральной точностью*  $\varepsilon > 0$ , если

$$\int_M (g(t) - h(t))^+ dt < \varepsilon.$$

**Определение 2.** Множество функций  $G \subset L_1(M)$  назовем *сильно равномерно интегрируемым*, если  $\forall \varepsilon > 0$  существует такая функция  $h \in L_1^+(M)$ , которая мажорирует  $|g(t)|$  с интегральной точностью  $\varepsilon$  для любой  $g \in G$ .

**Лемма 11.** Определение 1 и определение 2 эквивалентны.

**Доказательство.** Без нарушения общности считаем, что  $G \subset L_1^+(M)$ . Так как  $h \geq 0$ , то всегда  $g - h \leq g$ , следовательно,

$$\int_M (g - h)^+ dt = \int_{E(g>h)} (g - h) dt \leq \int_{E(g>h)} g dt,$$

поэтому любое множество  $G$ , удовлетворяющее определению 1, удовлетворяет и определению 2.

Установим обратное. Пусть множество  $G$  удовлетворяет определению 2. Допустим, что оно не удовлетворяет определению 1, т.е.  $\exists \varepsilon > 0$  такое, что  $\forall h \in L_1^+(M)$  найдется  $g_h \in G$ , для которой

$$\int_{E_h} g_h dt \geq \varepsilon > 0, \quad \text{где } E_h = E(g_h > h). \quad (13)$$

Фиксируем это  $\varepsilon$ . По определению 2 для него существует  $h_0 \in L_1^+(M)$ , такое что  $\forall g \in G$  выполнено

$$\int_M (g - h_0)^+ dt < \varepsilon/2.$$

Тогда и для всех  $h \geq h_0$  выполнено

$$\int_M (g - h)^+ dt < \varepsilon/2.$$

Поэтому  $\forall h \geq h_0$  имеем

$$\int_M (g_h - h)^+ dt = \int_{E_h} (g_h - h) dt < \varepsilon/2,$$

и отсюда с учетом (13) получаем

$$\int_{E_h} h dt > \varepsilon/2.$$

По определению на  $E_h$  всегда имеем  $g_h - h/2 = (g_h - h) + h/2 > h/2$ , откуда с учетом предыдущего неравенства получаем

$$\int_{E_h} (g_h - h/2) dt > \varepsilon/4,$$

и так как  $E(g_h > h/2) \supset E(g_h > h) = E_h$ , то

$$\int_{E(g_h > h/2)} (g_h - h/2) dt = \int_M (g_h - h/2)^+ dt > \varepsilon/4.$$

Полученное неравенство выполнено  $\forall h \geq h_0$ . Но это противоречит определению 2, согласно которому  $\exists h \geq h_0$  такое, что  $\forall g \in G$

$$\int_M (g - h/2)^+ dt < \varepsilon/4.$$

Лемма доказана. □

Рассмотрим случай  $M = (0, +\infty)$ . Пусть множество  $\Phi \subset L_1(0, \infty)$  таково, что семейство функций  $\{\varphi^- \mid \varphi \in \Phi\}$  сильно равномерно интегрируемо. Пользуясь определением 2 и равенством  $a^- = (-a)^+$ , нетрудно показать, что это условие эквивалентно следующему:  $\forall \varepsilon > 0 \exists h_\varepsilon \in L_1^+(0, \infty)$  такая, что  $\forall \varphi \in \Phi$

$$\int_0^\infty (\varphi + h_\varepsilon)^- dt < \varepsilon.$$

Покажем, что в этом случае и наше условие о равномерной сходимости отрицательной части кусков функционала к нулю для множества  $\Phi$  выполнено. Имеем при любых  $T' < T''$ :

$$\int_{T'}^{T''} (\varphi + h_\varepsilon)^- dt \leq \int_0^\infty (\varphi + h_\varepsilon)^- dt < \varepsilon.$$

В силу интегрируемости  $h_\varepsilon \exists T_\varepsilon$  такое, что  $\int_{T_\varepsilon}^\infty h_\varepsilon dt < \varepsilon$ .

Представим  $\varphi$  в виде  $\varphi = (\varphi + h_\varepsilon) + (-h_\varepsilon)$ . Так как функция  $(\cdot)^-$  сублинейна, а  $h_\varepsilon \geq 0$ , то  $\varphi^- \leq (\varphi + h_\varepsilon)^- + (-h_\varepsilon)^- = (\varphi + h_\varepsilon)^- + h_\varepsilon$ .

Тогда при любых  $T'' > T' > T_\varepsilon$  имеем

$$\int_{T'}^{T''} \varphi^- dt \leq \int_{T'}^{T''} (\varphi + h_\varepsilon)^- dt + \int_{T'}^{T''} h_\varepsilon dt < \varepsilon + \varepsilon = 2\varepsilon,$$

и отсюда, опять же в силу сублинейности функции  $(\cdot)^-$

$$\left( \int_{T'}^{T''} \varphi dt \right)^- \leq \int_{T'}^{T''} \varphi^- dt < 2\varepsilon,$$

следовательно, предположение П8 для множества  $\Phi$  также выполнено.

Однако обратное утверждение очевидно неверно уже потому, что функции, удовлетворяющие П8, не обязательно интегрируемы по Лебегу на  $(0, \infty)$  (т.е. их интегралы не обязательно сходятся абсолютно). Например, если вместо функций  $\varphi(t) \in \Phi$  рассмотреть  $\varphi(t) + \frac{1}{t+1} \sin t$ , то полученные функции уже не будут принадлежать  $L_1(0, \infty)$ , тогда как куски их интегралов по-прежнему будут удовлетворять оценке (6), поскольку

$$\int_{T'}^{T''} \frac{\sin t}{t+1} dt = -\frac{\cos t}{t+1} \Big|_{T'}^{T''} - \int_{T'}^{T''} \frac{\cos t}{(t+1)^2} dt \rightarrow 0$$

при  $T', T'' \rightarrow \infty$ . Таким образом, требование сильной равномерной интегрируемости семейства функций, принятое в работе [3], более жесткое, чем наше требование П8.

Если даже ослабить условие работы [3], потребовав сильной равномерной интегрируемости семейства функций  $\{\varphi^-(t)\}$  лишь на интервале  $(T, \infty)$  при достаточно большом  $T$ , то в силу тех же причин это ослабленное требование останется строго сильнее нашего условия П8.

## 7 Возможные обобщения

1. Если в задаче (1)–(5) присутствуют дополнительные ограничения неравенства вида

$$J_i = \beta_i(x(0)) + \int_0^{\infty} \varphi_i(t, x, u) dt \leq 0, \quad i = 1, \dots, m, \quad (14)$$

где функции  $\beta_i, \varphi_i$  удовлетворяют тем же предположениям, что и  $\beta, \varphi$  (в том числе и предположению П8), а интеграл по  $[0, \infty)$  по-прежнему понимается как предел интегралов по отрезкам  $[0, T]$  при  $T \rightarrow \infty$ , то ясно, что основная теорема останется верной и доказательство не изменится. Действительно, функционалы  $J_i$  будут полунепрерывны снизу на "старом" множестве  $\Omega$  (не учитывающем ограничение (14)) относительно введенной сходимости, поэтому множество пар  $(x, u) \in \Omega$ , удовлетворяющих ограничению (14), будет замкнутым, а тогда новое множество допустимых траекторий, задающееся теперь ограничениями (2)–(5) и (14), по-прежнему будет компактным.

2. Можно также добавить в задачу и ограничения равенства вида

$$F_j = \beta_j(x(0)) + \int_0^{\infty} f_j(t, x, u) dt = 0, \quad j = 1, \dots, k, \quad (15)$$

где функции  $f_j$  удовлетворяют предположению П1 (т.е. они непрерывны по  $(t, x)$  и линейны по  $u$ ), а  $\beta_j$  — предположению П6 (т.е.  $\beta_j(x)$  непрерывны). При этом мы потребуем, чтобы функции  $f_j$  и  $-f_j$  удовлетворяли предположению П8, т.е. чтобы

$$\int_{T'}^{T''} f_j(t, x(t), u(t)) dt \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad T', T'' \rightarrow \infty$$

равномерно по "старому" множеству  $\Omega$ . Последнее условие эквивалентно тому, что для любой допустимой пары интегралы в (15) имеют конечные значения, причем они сходятся к своим значениям равномерно по всем допустимым траекториям. В этой ситуации опять основная теорема останется справедливой, так как множество пар  $(x, u) \in \Omega$ , удовлетворяющих (15), замкнуто относительно введенной сходимости.



Ограничение (15) позволяет рассматривать финальные ограничения равенства на конец траектории  $x(\infty) = \lim_{T \rightarrow \infty} x(T)$  типа

$$(a_j, x(\infty)) = c_j, \quad j = 1, \dots, k,$$

где  $a_j \in \mathbb{R}^n$ , которые в эквивалентной форме могут быть представлены в виде

$$(a_j, x(0)) + \int_0^{\infty} (a_j, f(t, x(t), u(t))) dt = c_j, \quad j = 1, \dots, k.$$

Здесь надо предполагать, что функции  $\pm(a_j, f(t, x, u))$  удовлетворяют П8.

3. Задача, в которой вместо управляемой системы имеется дифференциальное включение  $\dot{x} \in V(t, x)$ , где многозначное отображение  $V$  удовлетворяет предположению П4, легко сводится к рассмотренной. Для этого надо перейти к системе  $\dot{x} = u$ ,  $u \in V(t, x)$ .

4. В настоящей статье мы предполагали, что система (2) линейна по управлению, а множество  $U(t, x)$  есть выпуклый компакт. В случае общей нелинейной системы надо требовать, чтобы это множество было ограниченным, а выпуклым и замкнутым было множество скоростей расширенной системы [10, 3]:

$$\dot{y} = \varphi(t, x, u) + v, \quad \dot{x} = f(t, x, u), \quad u \in U(t, x), \quad v \geq 0;$$

при этом надо рассматривать сходимость траекторий  $(y(t), x(t))$  в пространстве  $C[0, T] \times C^n[0, T]$ , а для представления предельной траектории в виде решения указанной системы при некотором управлении  $(u(t), v(t))$  применять один из вариантов теоремы об измеримом выборе, например, лемму Филиппова о включении [8].

Мы не стали рассматривать этот общий случай, так как соответствующие технические усложнения касаются задачи на фиксированном отрезке (и они хорошо известны), а нашей целью было как можно более четко выделить специфику задачи на бесконечном интервале. Отметим лишь, что этот общий случай укладывается в предлагаемую ниже абстрактную схему.

## 8 Абстрактная схема

Изложенная выше схема доказательства проходит и в следующей абстрактной постановке.

Пусть имеется возрастающее счетное семейство множеств  $T_n \subset T_{n+1} \subset \dots$ ,  $n = 1, 2, \dots$ , и пусть  $\mathfrak{R} = \bigcup T_n$ . На каждом  $T_n$  задано некоторое множество

функций  $\Omega(T_n) = \{w : T_n \rightarrow Z\}$ , принимающих значения в некотором множестве образов  $Z$ , и задан функционал  $J_n : \Omega(T_n) \rightarrow \mathbb{R}$ . Предполагается, что  $\forall n \ \Omega(T_{n+1})|_{T_n} \subset \Omega(T_n)$ .

Пусть  $\Omega$  есть множество всех функций  $w : \mathfrak{X} \rightarrow Z$  таких, что  $\forall n$  сужение  $w_n = w|_{T_n}$  принадлежит  $\Omega(T_n)$ . Тогда для каждой функции  $w \in \Omega$  определены функционалы  $J_n(w) = J_n(w_n)$ ,  $n = 1, 2, \dots$ , и поэтому можно рассматривать функционал  $J(w) = \lim_{n \rightarrow \infty} J_n(w_n)$ . Точнее, он рассматривается лишь на множестве тех  $w \in \Omega$ , для которых этот предел (конечный или бесконечный) существует.

Ставится задача:  $J(w) \rightarrow \min$  по всем  $w \in \Omega$ , для которых функционал существует.

### Предположения:

**S1)** Для каждого  $n$  множество функций  $\Omega(T_n)$  есть компакт относительно некоторой топологии  $\tau_n$ , имеющей счетную базу (и значит, метризуемой); при этом отображение  $\pi_n : \Omega(T_{n+1}) \rightarrow \Omega(T_n)$ , ставящее в соответствие каждой функции  $w(t)$  на множестве  $T_{n+1}$  ее сужение на  $T_n$ , непрерывно;

**S2)** Для каждого  $n$  функционал  $J_n$  полунепрерывен снизу на  $\Omega(T_n)$  относительно топологии  $\tau_n$ ;

**S3)** Существует числовая последовательность  $\alpha_N \rightarrow 0+$  и номер  $N_0$  такие, что  $\forall N > N_0$  и  $\forall n_2 > n_1 \geq N$ ,  $\forall w \in \Omega$

$$J_{n_2}(w) - J_{n_1}(w) \geq -\alpha_N,$$

или, что то же самое,  $(J_{n_2}(w) - J_{n_1}(w))^- \rightarrow 0$  при  $n_1, n_2 \rightarrow \infty$  ( $n_1 < n_2$ ) равномерно по всем  $w \in \Omega$ .

Таким образом, в этой абстрактной схеме роль кусков функционала играют разности  $J_{n_2}(w) - J_{n_1}(w)$ .

При сделанных предположениях справедлив аналог леммы 2, гарантирующий существование предела функционала (как и раньше, либо конечного, либо  $+\infty$ ) на любой  $w \in \Omega$ , множество  $\Omega$  есть метризуемый компакт в топологии сходимости на каждом  $T_n$ , функционал  $J$  полунепрерывен снизу на  $\Omega$  относительно этой сходимости, и верна следующая

**Теорема 2.** Пусть существует  $w \in \Omega$ , на которой  $J(w) < +\infty$ . Тогда поставленная задача имеет решение, т.е.  $J$  достигает своего минимума на  $\Omega$ .

Доказательство повторяет основные пункты доказательства теоремы 1.

Можно предложить и еще более абстрактную схему, в которой множеств  $T_n$  нет, а вместо пространств функций  $\Omega(T_n)$  рассматривается произвольное проективное семейство компактов  $\Omega_n$  со счетными базами, и  $\Omega$  есть проективный предел этого семейства. Однако для такой постановки (и тем более при

отказе от счетности баз у топологий  $\tau_n$ ) пока нет достаточно убедительной мотивировки, поэтому мы здесь детально ее не рассматриваем.

Авторы выражают благодарность Б.А.Копейкину за полезные обсуждения. Работа выполнена при частичной поддержке РФФИ, проект 04-01-00482.

## Список литературы

- [1] R.F.Baum, Existence theorems for Lagrange control problems with unbounded time domain // J. of Optimization Theory and Appl., 1976, v.19, 89–116.
- [2] M.Magill, Infinite horizon programs // Econometrica, 1981, v. 49, p. 679–711.
- [3] E.J.Balder, An existence result for optimal economic growth problems // J. of Math. Analysis and Applications, 1983, v. 95, 195–213.
- [4] D.A.Carlson, A.B.Haurie, A.Leizarowitz, "Infinite-horizon optimal control", Springer, Berlin, 1991.
- [5] D.Leonard, N.V.Long, "Optimal control theory and static optimization in economics", Cambridge Univ. Press, 1992.
- [6] A.J.Zaslavski, Optimal programs on infinite horizon // SIAM J. Control and Optimization, 1995, v. 33, No.6, p. 1643–1660, 1661–1686.
- [7] A.J.Zaslavski, Turnpike property of optimal solutions of infinite-horizon variational problems // SIAM J. Control and Optimization, 1997, v. 35, No.4, 1169–1203.
- [8] А.Ф.Филиппов, О некоторых вопросах теории оптимального регулирования // Вестник МГУ, сер. матем., мех., астрон., физ., хим., 1959, №2, с. 25–32.
- [9] А.Д.Иоффе, В.М.Тихомиров, "Теория экстремальных задач", М.: Наука, 1974.
- [10] L.Cesari, "Optimization: Theory and Applications", Springer, New-York, 1983.
- [11] C.Olech, Weak lower semicontinuity of integral functions // J. of Optimization Theory and Appl., 1976, v.15, 3–16.
- [12] A.D.Ioffe, On lower semicontinuity of integral functions // SIAM J. on Control and Optimization, 1977, v.15, 521–538.
- [13] А.Н.Колмогоров, С.В.Фомин, "Элементы теории функций и функционального анализа", М.: Наука, 1968.